## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

11-197258

(43)Date of publication of application: 27.07.1999

(51)Int.Cl.

A61N 5/10

G21K 1/04 G21K 1/093

(21)Application number: 10-005712

(71)Applicant: MITSUBISHI ELECTRIC CORP

(22)Date of filing:

14.01.1998

(72)Inventor: TSUCHIYA MASAHARU

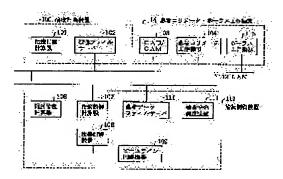
KANEMATSU NOBUYUKI SAKAMOTO TAKENOBU

#### (54) RADIOTHERAPY DEVICE

#### (57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an efficient radiotherapy device in which beam line control equipment is set automatically to reduce the time for adjusting each equipment.

SOLUTION: A radiotherapy device includes a beam line control means 109 having a patient collimator, a bolus, and the like and setting an area to which radiation is applied, an image data storage means 102 for storing patient data such as CT images, a therapy plan calculation means 101 for computing the set parameter of the beam line control means 109 according to the patient data, and an equipment control means 108 setting the set parameter for the beam line control means 109.



#### **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

08.12.2000

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3531453

[Date of registration]

12.03.2004

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

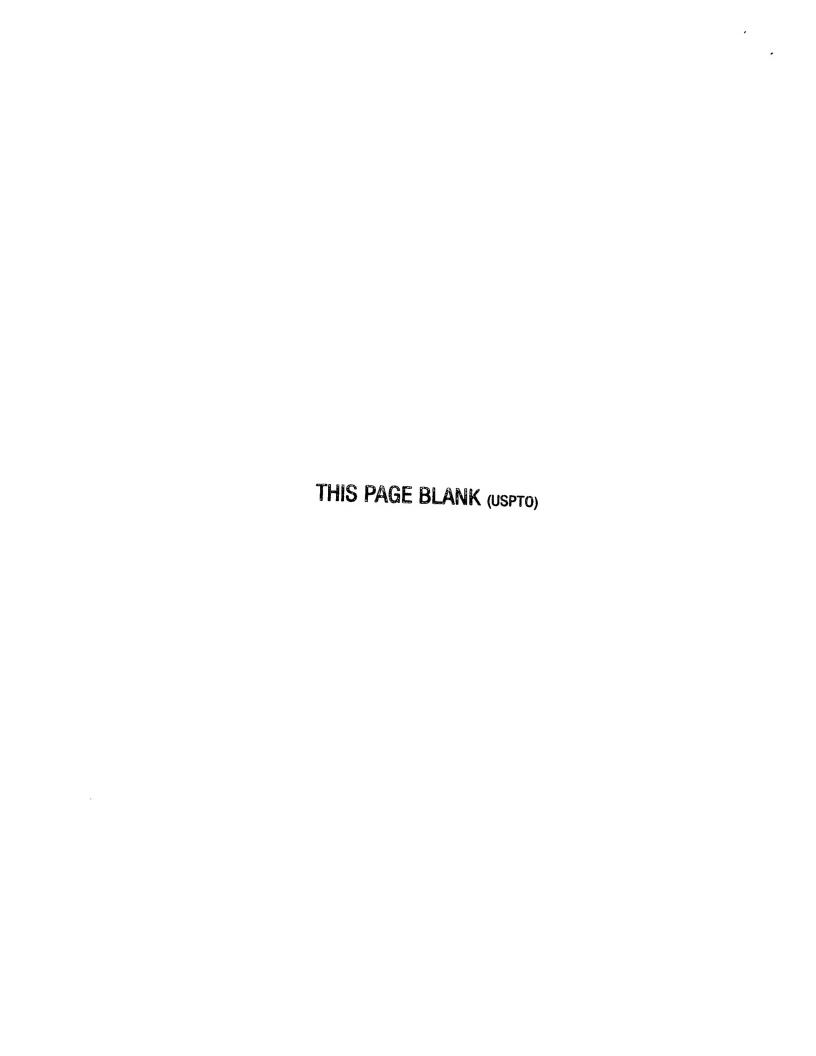
[Date of extinction of right]



## Partial Translation

[0006]

The thickness of bolus 82 changes dependent on its respective positions ... Additionally, a shutter mechanism 84 and a shielding block 86 are arranged for security of the treatment room in which irradiation of a proton beam is not performed. Further, ...



## (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

## (11)特許出願公開番号

# 特開平11-197258

(43)公開日 平成11年(1999)7月27日

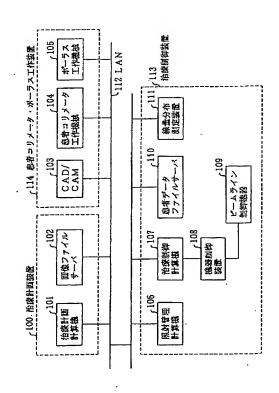
(51) Int.Cl. <sup>6</sup>		識別記号	FΙ					
A61N	5/10		A61N	5/10	,	J		
						P		
G 2 1 K	1/04		G 2 1 K	1/04 1/093		R S		
	1/093							
			審査請求	未請求	請求項の数10	OL	(全 13 頁	到)
(21)出願番号		<b>特顧平10-5712</b>	(71) 出願人	0000060	)13			
				三菱電板	幾株式会社			
(22)出願日		平成10年(1998) 1 月14日		東京都	千代田区丸の内ニ	二丁目 2	2番3号	
			(72)発明者	土谷 昌	<b></b> 目時			
				東京都一	千代田区丸の内	二丁目 2	2番3号	=
				菱電機構	朱式会社内			
			(72)発明者	兼松	申幸			
				東京都一	千代田区丸の内コ	二丁目2	2番3号	=
				菱電機構	朱式会社内			
			(72)発明者					
					千代田区丸の内ニ	二丁目:	2番3号	三
					朱式会社内			
			(74)代理人	弁理士	宮田 金雄	(外2名	<b>3</b> )	
`								
,			(74)代理人			(\$\frac{2}{4}	<b>5</b> )	

## (54) 【発明の名称】 放射線治療装置

## (57)【要約】

【課題】 ビームライン制御機器を自動設定し各機器の 調整時間の短縮化を図り、効率的な放射線治療装置を得 る。

【解決手段】 患者コリメータ195、ボーラス197等を有し、放射線が照射される領域を設定するビームライン制御手段109と、CT画像等の患者データを格納する画像データ格納手段102と、この患者データに基づいてビームライン制御手段の設定パラメータを演算する治療計画計算手段101と、この設定パラメータをビームライン制御手段に設定する機器制御手段108とを備えたものである。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 患者コリメータ、ボーラス等を有し、放射線が照射される領域を設定するビームライン制御手段と、CT画像等の患者データを格納する画像データ格納手段と、この患者データに基づいて前記ビームライン制御手段の設定パラメータを演算する治療計画計算手段と、この設定パラメータを前記ビームライン制御手段に設定する機器制御手段とを備えたことを特徴とする放射線治療装置。

1

【請求項2】 ビームライン制御手段に設定された設定 10 値を設定パラメータと照合して前記ビームライン制御手段が正しく設定されたかどうか認識する治療制御計算手段を備えたことを特徴とする請求項1に記載の放射線治療装置。

【請求項3】 ビームライン制御手段を遠隔で設定する 遠隔制御手段を備えたことを特徴とする請求項1に記載 の放射線治療装置。

【請求項4】 治療計画計算手段は画像データ格納手段に格納された患者データに基づいて患者コリメータの形状を演算し、この形状に合わせて前記患者コリメータを 20 製作する患者コリメータ工作手段を備えたことを特徴とする請求項1に記載の放射線治療装置。

【請求項5】 治療計画計算手段は画像データ格納手段 に格納された患者データに基づいてボーラスの形状を演 算し、この形状に合わせて前記ボーラスを製作するボー ラス工作手段を備えたことを特徴とする請求項1に記載 の放射線治療装置。

【請求項6】 ボーラスの素材を柔軟な材質とし、ボー 場合において、垂直上方向ビーム輸送系18からのビーラス加工、使用後にボーラスはボーラス工作手段により ムを制御する垂直上方向の装置についての詳細な構成を加工前の形状に回復させることを特徴とする請求項5に 30 示した。垂直下方向ビーム輸送系20のビームと水平方記載の放射線治療装置。 向ビーム輸送系28のビームを制御する他の2組につい

【請求項7】 患者コリメータを複数用意しておき、治療計画計算手段は画像データ格納手段に格納された患者データに基づいてボーラスの形状を演算し、この形状に最も近い形状の患者コリメータを選択する手段を備えたことを特徴とする請求項1に記載の放射線治療装置。

【請求項8】 患者の体輪郭を X線 C T 画像から抽出する手段と、撮影された X線 C T 画像を 3 次元物体としてとらえ、体輪郭の周囲を結び 2 次元的に表示したものを、各スライス間を結んで体輪郭を 3 次元的に表現し、治療台の患者固定部を加工する手段を備えたことを特徴とする請求項 1 に記載の放射線治療装置。

【請求項9】 治療計画計算手段は画像データ格納手段 に格納された患者データに基づいて治療台の患者固定部 の形状を演算し、この形状に合わせて前記患者固定部を 製作する患者固定部加工手段を備えたことを特徴とする 請求項1に記載の放射線治療装置。

【請求項10】 治療台の患者固定部の素材は所定の処理により、柔軟な材質となり、処理後に元の硬度を回復する素材とし、患者固定部加工を前記素材が所定の処理 50

中に行なうことを特徴とする請求項9に記載の放射線治療装置。

## 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】この発明は放射線が照射される領域を設定するビームライン制御機器を短時間に正確に設定し、必要な放射線治療を効率的に行う機能を有する放射線治療装置に関するものである。

#### [0002]

40

【従来の技術】従来の放射線治療装置として陽子線を加速して放射線を発生する陽子線治療装置の例を特公平7-32806号公報の陽子線治療装置に基づいて説明する。

【0003】陽子加速器10、ビーム輸送系12、中エネルギビーム輸送系16の構成を図20と図21に示す。図21は図20のビーム輸送系aーa方向から見た図である。陽子加速器10は6角形のシンクロトロンからなり、高周波加速部14を有している。陽子を深部の治療領域に到達させて治療を行うには、所要のビーム強度の陽子を所要のエネルギまで加速しなければならない。例えば体内32cmの深さに陽子を到達させるには、230MeVのエネルギが必要となる。このようなエネルギまで陽子を加速する本従来例に於ける手順を以下に説明する。

【0004】照射制御装置34の具体的な詳細構成を図22に示す。図示の照射制御装置34は、第一治療室24に上下垂直及び水平の3組の照射制御装置を設置した場合において、垂直上方向ビーム輸送系18からのビームを制御する垂直上方向の装置についての詳細な構成を示した。垂直下方向ビーム輸送系20のビームと水平方向ビーム輸送系28のビームを制御する他の2組についても同様の構成となる。この他の2組は参照符号70、72により示されている。

【0005】各照射制御装置の中心軸に治療領域を一致 させるように、中央の治療台36上に患者38を固定す る。その位置の確認は同軸上にX線管39およびイメー ジインテンシファイア(I.I.) 40を移動させて行う。陽 子線の照射野形成は、細束陽子線を走査用電磁石42で 走査し、また、一次散乱体44により拡大し、リングス トッパ46にて、照射位置にほぼ均一強度の20×20 c m以上の分布を形成することによりなされる。患者表 面の照射野形成のビームの広がりの確認は光照射野ミラ -80によりなされる。ビーム軸方向の飛程調整は、エ ネルギ微調器48によって所要の体内飛程に対応するエ ネルギに減弱させ、線量ピーク幅が治療領域厚に合致す るようにリッジフィルタ50を選択して、その幅を拡大 する。また、患者体表面及び治療領域の形状、体内の不 均質治療領域の深度に対応させて陽子線のエネルギ調整 を行うためにボーラス82が設けられている。

【0006】ボーラス82の厚みは各位置によって変化

していて、その各位置を介して陽子線を通過させること により、陽子線のエネルギを吸収する。治療領域形状に 一致するようにブロックコリメータ52の形状及び最終 コリメータ54の形状を調整する。リッジフィルタ50 とエネルギ微調器48との間にはモニタ電離箱90が設 けられている。このモニタ電離箱90は、線量監視部の 一部として機能し、その出力電流に対応した量の積算値 が予定線量に対応したプリセット値を越えると、照射停 止信号が発生され、陽子線照射が停止される。これらの 制御は電算機(図示せず)によりなされる。尚、陽子線の 10 照射を行わない治療室の安全確保のためにシャッタ機構 84と遮蔽ブロック86が設けられている。」また、この 照射装置に設けられた上記各エレメントの配置状態、条 件等は患者38の状態によって調整される。手動によっ てもこの調整は可能であるが、患者のデータに基づき電 算機により自動的に調整される方が好ましい。

【0007】シンクロトロンを6角形にすると、例えば4角形の物に比べて高性能の強収束型の設計が容易となり、かつ直線部が増えることにより多様なビーム取り出しが可能となる。ビーム輸送系12は、垂直上方向ビー20ム輸送系18、垂直下方向ビーム輸送系20と水平方向ビーム輸送系28とを具備している。

#### [0008]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら従来の陽子線治療装置では、放射線を照射するには各ビームライン制御機器を個別に調整しなければならず、治療の為の準備時間が多くかかるという問題があった。

【0009】この発明は上記のような問題点を解決する ためになされたもので、ピームライン制御機器を自動設 定し各機器の調整時間の短縮化を図り、効率的な放射線 30 治療装置を得ることを目的としている。

#### [0010]

【課題を解決するための手段】この発明に係る放射線治療装置は、患者コリメータ、ボーラス等を有し、放射線が照射される領域を設定するビームライン制御手段と、CT画像等の患者データを格納する画像データ格納手段と、この患者データに基づいて前記ビームライン制御手段の設定パラメータを演算する治療計画計算手段と、この設定パラメータを前記ビームライン制御手段に設定する機器制御手段とを備えたものである。

【0011】また、ビームライン制御手段に設定された 設定値を設定パラメータと照合して前記ビームライン制 御手段が正しく設定されたかどうか認識する治療制御計 算手段を備えたものである。

【0012】また、ビームライン制御手段を遠隔で設定する遠隔制御手段を備えたものである。

【0013】また、治療計画計算手段は画像データ格納 手段に格納された患者データに基づいて患者コリメータ の形状を演算し、この形状に合わせて前記患者コリメー タを製作する患者コリメータ工作手段を備えたものであ 50

る。

【0014】また、治療計画計算手段は画像データ格納 手段に格納された患者データに基づいてボーラスの形状 を演算し、この形状に合わせて前記ボーラスを製作する ボーラス工作手段を備えたものである。

【0015】また、ボーラスの素材を柔軟な材質とし、ボーラス加工、使用後にボーラスはボーラス工作手段により加工前の形状に回復させるものである。

【0016】また、患者コリメータを複数用意しておき、治療計画計算手段は画像データ格納手段に格納された患者データに基づいてボーラスの形状を演算し、この形状に最も近い形状の患者コリメータを選択する手段を備えたものである。

【0017】また、患者の体輪郭をX線CT画像から抽出する手段と、撮影されたX線CT画像を3次元物体としてとらえ、体輪郭の周囲を結び2次元的に表示したものを、各スライス間を結んで体輪郭を3次元的に表現し、治療台の患者固定部を加工する手段を備えたものである。

【0018】また、治療計画計算手段は画像データ格納 手段に格納された患者データに基づいて治療台の患者固 定部の形状を演算し、この形状に合わせて前記患者固定 部を製作する患者固定部加工手段を備えたものである。

【0019】また、治療台の患者固定部の素材は所定の 処理により、柔軟な材質となり、処理後に元の硬度を回 復する素材とし、患者固定部加工を前記素材が所定の処 理中に行なうものである。

### [0020]

40

【発明の実施の形態】図1はこの発明の実施の形態による放射線治療装置を示す概略構成図である。図2は図1の放射線治療装置のビームライン制御機器を示す分解斜視図である。

【0021】実施の形態1.この発明の実施の形態1を図について説明する。図1において、100は治療計画装置を示し、101の治療計画計算機と102の画像ファイルサーバから構成され、113は治療制御装置を示し、106は照射管理計算機、107は治療制御計算機、108は機器制御装置、109はビームライン制御機器、110は患者データファイルサーバ、111は線量分布測定装置から構成され、114は患者コリメータ/ボーラス工作装置を示し、103のCAD/CAM、104の患者コリメータ工作機械、105のボーラス工作機械から構成される。112は各装置をネットワーク接続するLANを示す。

【0022】また、図2において、190はビームを発生するビーム線源、191はビームを円周方向に拡散するワブラー電磁石、192はビームを平坦に散乱させる散乱体、193はビームの奥行き方向の有効範囲(ブラッグピークと呼ぶ)を決めるリッジフィルタ、194はビームの体内での到達距離を決めるレンジシフタ、19

6

5はビームを円周方向に遮断する患者コリメータ、196は患部の形状に合わせて余分なビームをカットする多葉コリメータ、197は患部の奥行き形状に沿ってビームを止めるボーラスを示す。198は体表面、199は患部を示す。

5

【0023】以下、各ビームライン機器の設定パラメータの計算方法について記述する。ワブラ電磁石について、図について説明する。図3において、201は患部の形状を示し、202は患部の横方向の幅Wx、203は患部の縦方向の幅Wy、204はX軸方向の電流とY軸方向の電流の位相差を示す。ワブラ電磁石はワブラ電磁石を通過するビームに回転磁場を与えることにより、ビームを患部の大きさを包含するように円周方向に拡散するものである。ワブラ電磁石の設定パラメータはX方向の電流、Y方向の電流とX、Yの位相差である。X方向の電流はB301の形状のWx202から、Y方向の電流はWy203から、位相差204は患部201の傾きから求め、左右対称の場合は90度である。

【0024】次に散乱体について、図4について説明する。図4において、205はワブラ電磁石での拡散結果 20であり、206はワブラ電磁石の拡散結果のビームプロファイル、207は散乱体装置での散乱結果のビームプロファイルを示す。図に示すようにワブラ電磁石はビームを円周方向に拡散するものであり、ビーム自身の径は変わらない。散乱体装置はこのビームを平坦に散乱させるものである。散乱体の設定パラメータは散乱体の厚さと材質である。これはビームのエネルギーの強さと、患部の大きさから決まる照射野の大きさから求める。散乱体を選択する構造になっている。

【0025】次にリッジフィルタについて、図5について説明する。図5において211はビーム方向を示し、212は体輪郭、213は患部、214は患部を通過するビームのプロファイルを示す。リッジフィルタ装置の設定パラメータはリッジフィルタの形状と材質である。これはビームのエネルギーの強さと、患部の奥行きの寸法から求める。リッジフィルタ装置は複数のリッジフィルタを装着することができ、リッジフィルタのIDを指定することにより、治療に使用するリッジフィルタを選 40 択する構造になっている。

【0026】次にレンジシフタについて、図6について説明する。図6において211はビームの到達距離を示す。レンジシフタの設定パラメータはレンジシフタの厚さと材質である。これはビームのエネルギーの強さと、体表面から患部の最深部までの距離から求める。レンジシフタ装置は複数のレンジシフタを装着することができ、レンジシフタのIDを指定することにより、治療に使用するレンジシフタを選択する構造になっている。

【0027】次に多葉コリメータについて、図7につい 50 装置を示し、322は機器制御シーケンサを示し、32

て説明する。図7において225は多葉コリメータ装置を示す。多葉コリメータの設定パラメータはリーフの開度と回転角度である。これは患部の大きさから決まる照射野の大きさから求める。

【0028】次に患者コリメータについて、図8について説明する。図8において241は患者コリメータ装置を示す。患者コリメータの設定するパラメータは患者コリメータの加工形状である。これは患部の大きさから決まる照射野の大きさで決まる。患者コリメータ装置は患者毎に異なり、治療を開始するまでに患者コリメータ加工装置により加工する。患者コリメータには患者を識別するIDを設定し、治療に使用する患者コリメータを選択する構造になっている。

【0029】次にボーラスについて、図9について説明する。図9において251はボーラス装置を示す。ボーラス装置の設定パラメータはボーラスの加工形状である。これは患部の大きさで決まる照射野の大きさとビーム方向から見た患部の奥行き形状から求める。ボーラス装置は患者毎に異なり、治療を開始するまでにボーラス加工装置により加工する。ボーラスには患者を識別するIDを設定し、治療に使用するバーラスを選択する構造になっている。以上のように、各ビームライン機器の設定パラメータが計算される。

【0030】ここで、この実施の形態による放射線治療装置の動作を説明する。治療計画計算機101は画像ファイルサーバ102からCT画像等の患者データを読み治療計画を立て、出力結果として各ビームライン制御機器の設定パラメータを以上に述べた方法に基づいて計算し、患者データファイルサーバ110に出力結果を転送する。

【0031】このビームライン制御機器の設定パラメータは、患者が治療室に入室した時点で患者ID番号をキーとして治療制御計算機107が患者データファイルサーバから読み出し、機器制御装置108を経由してビームライン制御機器109に送り、各ビームライン制御機器の変際に設定された値は逆方向にビームライン制御機器109から機器制御手段108を経由して治療制御計算機107に送られ、設定値と照合してビームライン機器が正しく設定されたかどうか確認する。以上により、治療計画計算機101で計算したビームライン制御機器109の設定パラメータを利用して、ビームライン制御機器109の設定パラメータを利用して、ビームライン制御機器109の設定パラメータを利用して、ビームライン制御機器109に対して設定パラメータを自動的に設定できるので、短時間に治療計画に基づいた照射が可能になり治療効率が上がる効果がある。

【0032】実施の形態2.図10はこの発明の実施の 形態2による放射線治療装置の治療制御装置を示す概略 構成図である。図10において320はビームライン機 器遠隔制御盤を示し、321はビームライン機器モニタ 特別なデース22は機器制御シーケン世を示し、32 3はビームライン機器現場制御盤を示す。

【0033】ビームライン制御機器309は実施の形態 1で述べたビームライン制御機器109と同じように動 作し、治療制御計算機307のからの指示により自動設 定されるが、ビームライン機器遠隔制御盤320を使っ てその設定値を遠隔で変更することができる。現在の設 定されている値はビームライン機器モニタ装置321の 指示により機器制御シーケンサ322、機器制御装置3 08、治療制御計算機307を経由して読み取りビーム ライン機器モニタ装置321に表示する。この値を変更 したい場合は、ビームライン機器遠隔制御盤320を使 って設定したい値を入力することのより、治療制御計算 機307、機器制御装置308、機器制御シーケンサ3 22を経由してビームライン制御機器309を設定値に 動かす。移動中はビームライン制御機器309の現在値 をリアルタイムで機器制御シーケンサ322、機器制御 装置308、治療制御計算機307を経由してビームラ イン機器モニタ装置321に表示する。設定値になると 移動を停止する。途中で移動を停止する場合は、ビーム ライン機器遠隔制御盤320からの停止ボタンを押下す ることにより、設定値の途中で停止し、現在値をビーム ライン機器モニタ装置321に表示する。

【0034】上記は遠隔制御盤から設定する方法を述べたが、治療室に設置するビームライン機器現場制御盤323を使って設定することも可能である。以上により、治療室に入ることなしにビームライン制御機器309の設定が、短時間に設定できることになり安全で正確な照射が可能になり治療効率が上がる。

【0035】実施の形態3.この発明の実施の形態3を図1、図11、図12について説明する。図1において、101は治療計画計算機、102は画像ファイルサーバ、103はCAD/CAM、104は患者コリメータ工作機械を示す。治療計画を行うためのCT画像等の患者データは画像ファイルサーバ102に格納され、治療計画計算機101が治療計画を立てる患者のデータを読み出す。治療計画計算機101は治療制御装置113を動かす装置パラメータを計算するだけでなく、患者コリメータ/ボーラス工作装置114の加工用データも計算する。

【0036】図11において、330は患部の形状を示し、331は患者コリメータを、332は体輪郭を、333はビーム照射方向を、334は患者コリメータ加工穴を示す。図12において、335は患者コリメータの形状の画面表示例を示し、336は中ウスポインティング位置を示す。患者コリメータ331は患部以外の部分に当たるビームを遮断するものであり、ビームの照射方向から見て患部330の外周に合わせてくり貫かれる。この患者コリメータの形状は患部の外周に合わせて計算され、このとき患部330の外周と患者コリメータ外周331の隙間

(マージン)を指定することができるようになっている。

【0037】このようにして計算した患者コリメータ加工穴334は図12に示すように3次元表示され、拡大、圧縮、回転してあらゆる方向から形状を確認することができる。さらに、この患者コリメータ加工穴334の形状を変更することが可能である。変更したい位置を患者コリメータ加工穴334の外周上にマウスポインティング位置336で指定して、その位置を上下左右に動かすことにより患者コリメータの形状を変更する。

【0038】このようにして決定した患者コリメータの形状は図1のCAD/CAM103で患者コリメータ工作機械104のデータに変換したあと、患者コリメータ工作機械104に送られ実際に加工される。以上により、患者コリメータ331を自動的に、正確に短時間に加工できることになり治療準備期間を短縮し、正確な照射が可能になり治療効率が上がる。

【0039】実施の形態4.この発明の実施の形態4を図1、図13、図14について説明する。図13において330は患部を示し、341はボーラスを、344はボーラス加工穴を示す。図14において、345はボーラス形状の画面表示例を示し、341はボーラス、344はボーラス加工穴の形状、346はマウスポインティング位置を示す。図13においてボーラス341はビームの照射方向の奥行き方向のビーム到達距離をコントロールするものであり、患部330の奥行きの形状に合わせて計算される。このときに、ビームの奥行き方向の到達距離と実際の患部の深さの隙間(マージン)を指定することができる。このようにして計算したボーラス加工穴344は図14に示すように3次元表示され、拡大、圧縮、回転してあらゆる方向から形状を確認することができる。

【0040】さらに、このボーラスの形状を変更することが、可能であり、変更したい位置でボーラス加工穴344の表面上をマウスポインティング位置346で指定して、その位置を上下左右に動かすことによりボーラスの形状を変更する。このようにして決定したボーラス加工穴の形状は図1のCAD/CAM103でボーラス工作機械105のデータに変換したあと、ボーラス工作機械105に送られ実際に加工される。以上により、ボーラス341を自動的に、正確に短時間に加工できることになり正確な照射が可能になり治療効率が上がる。

【0041】実施の形態5.この発明の実施の形態5を図1、図15について説明する。図15において355はボーラス取り付け装置を示し、350はボーラス素材を示し、351はボーラス加工具を示し、354はボーラス加工具駆動装置を示し、352はボーラス加工穴を示し、353は350ボーラス素材を支える側板を示す。図1において治療計画計算機101がボーラス加工50形状を計算し、そのデータは治療制御計算機107と機

器制御計算機108を経由してビームライン制御機器1 09のボーラス取り付け装置に送られる。

【0042】図15においてボーラス取り付け装置355はボーラス加工具駆動装置354が取り付けられ、ボーラス加工具駆動装置にはボーラス加工具351が装着されており、送られたビーム形状のデータに従ってボーラス素材350を押し付けボーラス加工穴352を作る。ボーラス素材350は柔らかい材質であり最初の形状は直方体である。ボーラス加工具351で押さえることによりその部分が押し付けられボーラス形状を形成す 10る。押し付けられた分だけボーラス素材は膨らむがこの分側板353が膨らみ吸収する。この状態で治療を行い、治療が終わった後に側板353を両方から押しつけ、ボーラス加工具351で表面を地ならしすることにより初期の形状に戻し、次の治療に再利用する。従って、治療の度に、ボーラスを持ち運ぶことなしに取り付けたまま治療を行うことができ、さらに治療効率が上がる。

【0043】実施の形態6.この発明の実施の形態6を図1、図16、図17について説明する。図16におい 20 て360は患者コリメータ取り付け装置を示し、361 は患者コリメータ1を示し、362は患者コリメータnを示し、363は患者コリメータ回転機構を示し、364はビーム照射方向を示す。患者コリメータ361の開口部は最も小さく、患者コリメータ362の開口部は最も大きい、その他中間の大きさ患者コリメータを数種類を準備しておき、患者コリメータ回転機構363によりいずれかの患者コリメータをビーム照射方向364に設定する。

【0044】図1において治療計画計算機101が患者コリメータ形状を計算し、その形状に最も近い大きさの患者コリメータの選択指示が治療制御計算機107と機器制御計算機108を経由してビームライン制御機器109の患者コリメータ取り付け装置に送られる。図16において、患者コリメータ取り付け装置360は患者コリメータ回転機構363に指示を出し、指定された患者コリメータ選択指示のコリメータを選択し、ビーム照射方向364に設定する。

【0045】図17において365は患者コリメータ保管庫を示し、366は患者コリメータ取り付け装置を示し、366は患者コリメータ取り付け装置に取り付けられた患者コリメータを示す。患者コリメータの選択指示が患者コリメータ取り付け装置366に送られるところまでは図16と同様である。次に患者コリメータ取り付け装置366は患者コリメータ保管庫365から指示された患者コリメータをピックアップして患者コリメータを別がいた治療が終了した時点で患者コリメータ361を患者コリメータを準備しておき、治療計画データに従っ50 に治療効率が上がる。

た患者コリメータを自動的に選択装着して、患者コリメータを持ち運ぶことなしに取り付けたまま治療を行うものであり、さらに治療効率が上がる。

【0046】実施の形態7.この発明の実施の形態7を図18について説明する。図18において、370はX線CT画像の各スライスを示し、371はX線CT画像上の各スライスで抽出した体輪郭を示し、372は各スライス370の体輪郭をもとに生成した3次元表示の体輪郭を示し、373は患者を固定する患者固定具を示す。X線CT画像370から体外(空気)のCT値(空気のCT値は一1000)と体内のCT値(水のCT値と等価で1)の差が大きいので、体表面371(体輪郭)はCT値の変化点をなぞっていくことにより抽出するのは容易である。

【0047】この体輪郭371をワイヤフレームで表示し滑らかにワイヤフレーム間を結んで体輪郭372を3次元的に表現する。この体輪郭372の表面に接する形状に患者固定具を加工することにより、患者の体輪郭に合った患者固定具373を作成する。患者固定具373の加工方法はFAXの感熱紙の原理で熱可塑性の樹脂を加工する方法や、望遠鏡の鏡面を補正するアクチュエータを多数配置して樹脂板の上下から一斉に挟み込んで整形する方法がある。以上により、精度の高い患者固定具373が短時間に作成でき、短時間に治療効果の高い照射が実施できる効果がある。

【0048】実施の形態8.この発明の実施の形態8を図1、図19について説明する。図8において380は治療台を示し、381は患者固定具素材を示し、382は患者固定具加工器を示し、383は患者固定具加工器駆動装置を示し、384は患者固定具加工形状を示し、385は治療台側板を示す。図1において治療計画計算機101が体輪郭の形状を計算し、そのデータは治療制御計算機107と機器制御計算機108を経由してビームライン制御機器109の治療台に送られる。

【0049】図19において治療台380には患者固定 具加工器駆動装置383が取り付けられ、患者固定具加 工器382が装着されており、送られたデータに従って 患者固定具素材381を押し付け患者固定具384の加 工形状を作る。患者固定具素材380は熱風を吹きかけ ることにより軟らかくなり、常温では固まる性質の材質 であり最初の形状は直方体である。加工する場合、熱風 を吹きかけ軟らかくしたのち、患者固定具加工器382 で押さえることによりその部分が押し付けられ体輪の 形状を作り、冷風をかけることにより固める。この状態 で治療を実施し、治療が終わった後に熱風を吹きかけ、 患者固定具加工器382で地ならしすることにより初期 の形状に戻し、次の治療に再利用する。従って、治療の 度に治療台で患者固定具を作成し、患者固定具を持ち運 ぶことなしに取り付けたまま治療を行うものであり、さ

【0050】実施の形態7は別に製造した患者固定具を 保管しておき、患者が治療を行う度にその患者の固定具 を取り出し治療台に取り付け治療を行うものであるが、 本実施の形態は治療の度に治療台で患者固定具を作成 し、患者固定具を持ち運ぶことなしに取り付けたまま治 療を行うものである。

【0051】上記実施の形態では陽子線の場合について 記述したが、電子線・中間子線・中性子線・X線・重粒 子線等の場合でも同様の効果を有する。

#### [0052]

【発明の効果】以上のように、この発明によれば、患者 コリメータ、ボーラス等を有し、放射線が照射される領 域を設定するビームライン制御手段と、CT画像等の患 者データを格納する画像データ格納手段と、この患者デ ータに基づいて患者コリメータ、ボーラス等を有し、放 射線が照射される領域を設定するビームライン制御手段 と、CT画像等の患者データを格納する画像データ格納 手段と、この患者データに基づいて前記ビームライン制 御手段の設定パラメータを演算する治療計画計算手段 と、この設定パラメータを前記ビームライン制御手段に 20 設定する機器制御手段とを備えたことにより、治療計画 計算手段で計算したビームライン制御手段の設定パラメ ータを利用して、ビームライン制御手段に対して設定パ ラメータを自動的に設定できるので、短時間に治療計画 に基づいた照射が可能になり治療効率が上がる効果があ る。

【0053】また、ビームライン制御手段に設定された 設定値を設定パラメータと照合する治療制御計算手段を 備えたことにより、ビームライン制御手段が正しく設定 されたかどうか認識することができる。

【0054】また、ビームライン制御手段を遠隔で設定 する遠隔制御手段を備えたことにより、治療室に入るこ となしに設定できるので短時間に設定できることになり 安全で正確な照射が可能になり治療効率が上がる。

【0055】また、治療計画計算手段は画像データ格納 手段に格納された患者データに基づいて患者コリメータ の形状を演算し、この形状に合わせて患者コリメータを 製作する患者コリメータ工作手段を備えたことにより、 患者コリメータを自動的に、正確に短時間に加工できる ことになり治療準備期間を短縮し、正確な照射が可能に 40 なり治療効率が上がる。

【0056】また、治療計画計算手段は画像データ格納 手段に格納された患者データに基づいてボーラスの形状 を演算し、この形状に合わせてボーラスを製作するボー ラス工作手段を備えたことにより、ボーラスを自動的 に、正確に短時間に加工できることになり正確な照射が 可能になり治療効率が上がる。

【0057】上記発明ではボーラス工作手段で製造した ボーラスを保管しておき、患者の治療を行う度にその患 者のボーラスを取り出しボーラス取り付け装置に取り付 50 夕の設定パラメータを計算するための説明図である。

け治療を行うものであるが、この発明ではボーラスの素 材を柔軟な材質とし、ボーラス加工、使用後にボーラス はボーラス工作手段により加工前の形状に回復させるこ とにより、治療の度に、ボーラスを持ち運ぶことなしに 取り付けたまま治療を行うことができ、さらに治療効率 が上がる。

12

【0058】また、患者コリメータを複数用意してお き、治療計画計算手段は画像データ格納手段に格納され た患者データに基づいてボーラスの形状を演算し、この 形状に最も近い形状の患者コリメータを選択する手段を 備えたことにより、数種類の形状の患者コリメータを準 備しておき、治療計画データに従った患者コリメータを 自動的に選択装着して、患者コリメータを持ち運ぶこと なしに取り付けたまま治療を行うものであり、さらに治 療効率が上がる。

【0059】また、患者の体輪郭をX線CT画像から抽 出する手段と、撮影されたX線CT画像を3次元物体と してとらえ、体輪郭の周囲を結び2次元的に表示したも のを、各スライス間を結んで体輪郭を3次元的に表現 し、治療台の患者固定部を加工する手段を備えたことに より、精度の高い患者固定部が短時間に作成でき、短時 間に治療効果の高い照射が実施できる効果がある。

【0060】また、治療計画計算手段は画像データ格納 手段に格納された患者データに基づいて治療台の患者固 定部の形状を演算し、この形状に合わせて患者固定部を 製作する患者固定部加工手段を備えたことにより、患者 固定部を自動的に、正確に短時間に加工できることにな り正確な照射が可能になり治療効率が上がる。

【0061】また、治療台の患者固定部の素材は所定の 処理により、柔軟な材質となり、処理後に元の硬度を回 復する素材とし、患者固定部加工を前記素材が所定の処 理中に行なうことにより、治療の度に治療台で患者固定 具を作成し、患者固定部を持ち運ぶことなしに取り付け たまま治療を行うものであり、さらに治療効率が上が

#### 【図面の簡単な説明】

30

【図1】 この発明の実施の形態による放射線治療装置 を示す概略構成図である。

【図2】 図1の放射線治療装置のビームライン制御機 器を示す分解斜視図である。

【図3】 図2のビームライン制御機器のワブラ電磁石 の設定パラメータを計算するための説明図である。

【図4】 図2のビームライン制御機器の散乱体の設定 パラメータを計算するための説明図である。

【図5】 図2のビームライン制御機器のリッジフィル タの設定パラメータを計算するための説明図である。

【図6】 図2のビームライン制御機器のレンジシフタ の設定パラメータを計算するための説明図である。

【図7】 図2のビームライン制御機器の多葉コリメー

\*

板。

【図8】 図2のビームライン制御機器の患者コリメータの設定パラメータを計算するための説明図である。

13

【図9】 図2のビームライン制御機器のボーラスの設定パラメータを計算するための説明図である。

【図10】 この発明の実施の形態2による放射線治療装置の治療制御装置を示す概略構成図である。

【図11】 この発明の実施の形態3による放射線治療装置の患者コリメータ工作機械に対して患者コリメータ加工穴の形状を計算するための説明図である。

【図12】 患者コリメータの形状を示す画面表示例である。

【図13】 この発明の実施の形態4による放射線治療 装置のボーラス工作機械に対してボーラス加工穴の形状 を計算するための説明図である。

【図14】 ボーラスの形状を示す画面表示例である。

【図15】 この発明の実施の形態5による放射線治療 装置のボーラス工作機械を示す説明図である。

【図16】 この発明の実施の形態6による放射線治療装置の患者コリメータ取り付け装置を示す説明図である。

【図17】 図16の患者コリメータ取り付け装置に使用する患者コリメータを保管する患者コリメータ保管庫を示す模式図である。

【図18】 この発明の実施の形態7による放射線治療装置の患者固定具の形成方法を示す説明図である。

【図19】 この発明の実施の形態8による放射線治療装置の患者固定具加工装置を示す説明図である。

【図20】 従来の放射線治療装置としての陽子線治療装置を示す構成図である。

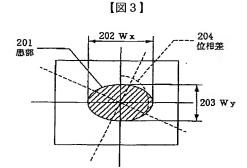
【図21】 図20の陽子線治療装置をビーム輸送系 a - a 方向から見た構成図である。

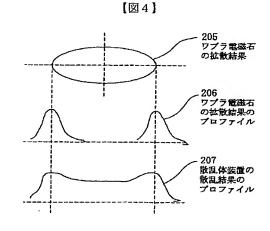
【図22】 図20の陽子線治療装置の照射制御装置を示す構成図である。

【符号の説明】

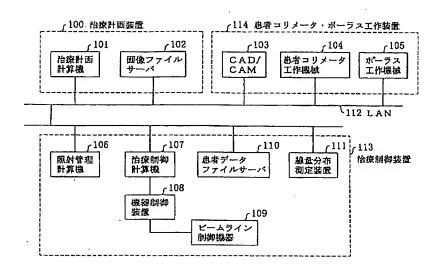
\*100 治療計画装置、101 治療計画計算機、102 画像ファイルサーバ、103 CAD/CAM、104 患者コリメータ工作機械、105 ボーラス工作機械、106 照射管理計算機、107 治療制御計算機、108 機器制御装置、109 ビームライン制御機器、110 患者データファイルサーバ、111 線量分布測定装置

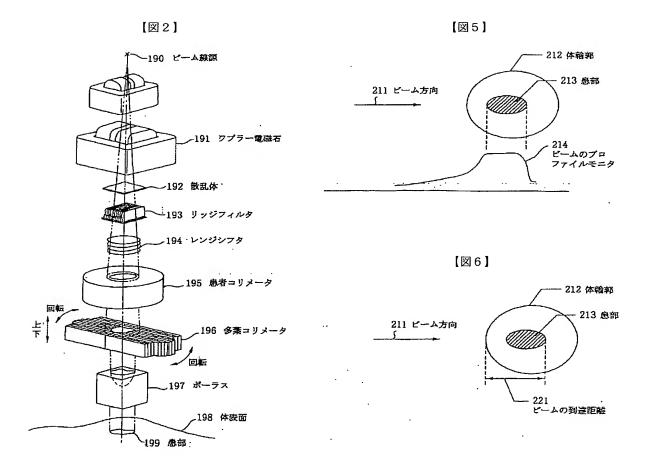
112 LAN、113 治療制御装置、114 患者 コリメータ/ボーラス工作装置、190 ビーム線源、 191 ワブラ電磁石、192 散乱体、193 リッ ジフィルタ、194 レンジシフタ、195 患者コリ メータ、196 多葉コリメータ、197 ボーラス、 198 体表面、199 患部、320 ビームライン 機器遠隔制御盤、321 ビームライン機器モニタ装 置、322 機器制御シーケンサ、323 ビームライ ン機器現場制御盤、330 患部、331 患者コリメ ータ、332 体輪郭、333 ビーム照射方向、33 4 患者コリメータ加工穴、335 画面表示、336 マウスポインティング位置、341.ボーラス、34 20 4 ボーラス加工穴、345 画面表示、346 マウ スポインティング位置、350 ボーラス素材、351 ボーラス加工具、352 ボーラス加工穴、353 側板、354 ボーラス加工具駆動装置、355 ボー ラス取り付け装置、360 患者コリメータ取り付け装 置、361 患者コリメータ1、362 患者コリメー タn、363 患者コリメータ回転機構、364 ビー ム照射方向、365 患者コリメータ保管庫、366 患者コリメータ取り付け装置、367 患者コリメータ m、370 X線CT画像、371 体輪郭(2次元表 示)、372 体輪郭(3次元表示)、373 患者固 定具、380 治療台、381 患者固定具素材、38 2 患者固定具加工器、383 患者固定具加工器駆動 装置、384 患者固定具加工形状、385 治療台側

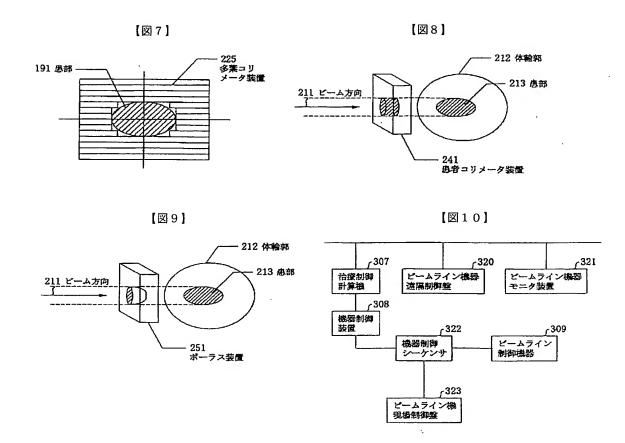


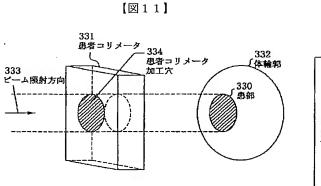


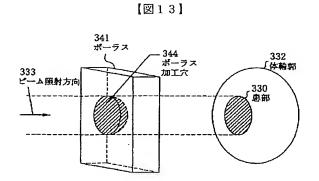
【図1】



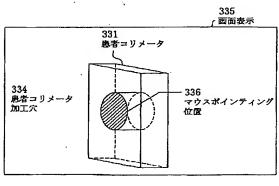


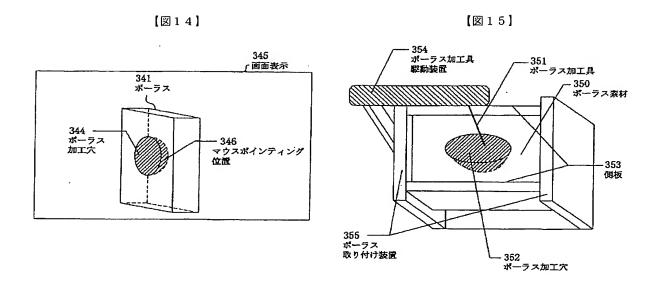


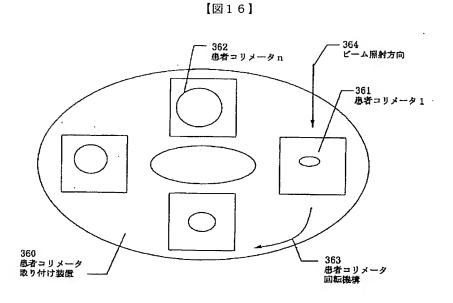


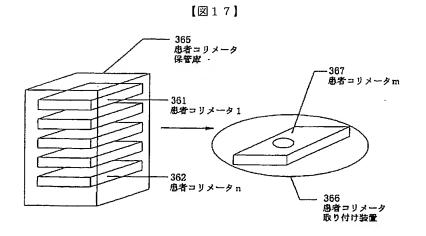


[図12]





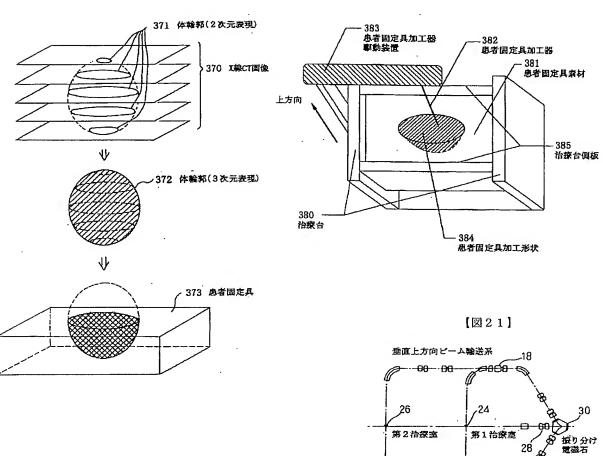




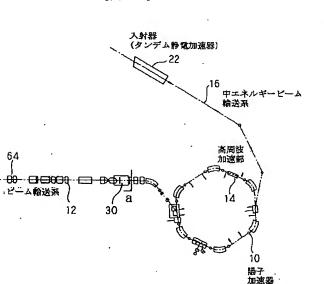
【図18】

【図19】

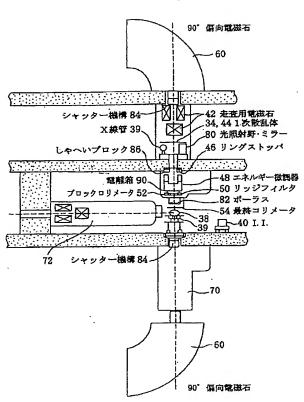
垂直下方向ビーム輸送系



【図20】



[図22]



THIS PAGE BLANK (USPTO)